

Livro (e-book): Linearidade em Sinais e Sistemas,  
Ivanil S. Bonatti, Amauri Lopes, Pedro L. D. Peres,  
Cristiano M. Agulhari,

Ed. Blucher, SP, 2015, 1ed., ISBN: 9788521208921.

Prof. Pedro L. D. Peres

Faculdade de Engenharia Elétrica e de Computação  
Universidade Estadual de Campinas

## Transformada Z Aplicada a Probabilidade

A transformada Z é um operador matemático eficiente no tratamento de variáveis aleatórias discretas, como por exemplo nas distribuições de Bernoulli, binomial, geométrica, Poisson, Erlang, etc.

Considere a sequência enumerável  $p[k]$  de escalares reais (positivos ou nulos) tal que

$$\sum_{k=-\infty}^{+\infty} p[k] = 1$$

na qual, freqüentemente,  $p[k] = 0$  para  $k = -1, -2, -3, \dots$

### Definição 1 (Variável Aleatória Discreta)

*É uma função  $\mathbb{X}$  à qual está associada uma distribuição de probabilidade*

$$\Pr\{\mathbb{X} = k\} = p[k] \geq 0 ; \quad \sum_{k=-\infty}^{+\infty} p[k] = 1$$



# Propriedade

## Propriedade 1

A variância da variável aleatória  $\mathbb{X}$  é igual ao momento de segunda ordem menos o momento de primeira ordem ao quadrado, ou seja,

$$\sigma_{\mathbb{X}}^2 = \mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} - \mathcal{E}\{\mathbb{X}\}^2$$

pois

$$\sum_k (k - \bar{x})^2 p[k] = \sum_k k^2 p[k] - 2\bar{x} \sum_k k p[k] + \bar{x}^2 \sum_k p[k] = \mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} - 2\bar{x}^2 + \bar{x}^2$$

## Exemplo – fila M/M/1

## Exemplo 1.1

Considere a equação a diferenças de primeira ordem com  $0 < \rho < 1$  que descreve a cadeia markoviana da fila M/M/1 (chegadas e serviços com taxas independentes entre si que dependem apenas do estado da cadeia, um servidor e fila de espera não limitada) dada por  $\mu p[n+1] = \lambda p[n]$ ,

$$\Rightarrow p[n+1] = \rho p[n], \quad n \in \mathbb{N}, \quad \rho = \lambda/\mu; \quad p[n] = 0, \quad n < 0, \quad \sum_{n=-\infty}^{+\infty} p[n] = 1$$

Sendo  $\lambda$  a taxa de chegadas e  $\mu$  a taxa de serviços. Por substituição sistemática, tem-se

$$p[1] = \rho p[0]; \quad p[2] = \rho p[1] = \rho^2 p[0]; \quad p[3] = \rho p[2] = \rho^3 p[0]; \quad \dots; \quad p[n] = \rho^n p[0]$$

Como  $\sum_{k=0}^{+\infty} \rho^k = \frac{1}{1-\rho}$ , tem-se

$$p[n] = (1 - \rho) \rho^n u[n] \quad (u[n] = \text{função degrau})$$

que é a distribuição geométrica. Observe que  $p[0] = 1 - \rho$  é a probabilidade do sistema estar vazio (servidor desocupado na teoria de filas).

## Exemplo – Bernoulli

**Exemplo 1.2 (Bernoulli)**

$$\Pr\{\mathbb{X} = 1\} = p > 0 \quad , \quad \Pr\{\mathbb{X} = 0\} = 1 - p = q > 0$$

A variável aleatória de Bernoulli modela processos com **duas possibilidades**; por exemplo, probabilidade de um servidor estar livre ou ocupado.

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}\} = \sum_k k p[k] = 1p + 0(1-p) = p \quad , \quad \mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} = \sum_k k^2 p[k] = 1p + 0(1-p) = p$$

$$\sigma_{\mathbb{X}}^2 = \mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} - \mathcal{E}\{\mathbb{X}\}^2 = p(1-p) = pq$$

## Independência

### Definição 6 (Independência)

*Duas variáveis aleatórias discretas são independentes se a probabilidade conjunta for igual ao produto das probabilidades, isto é,*

$$\Pr\{\mathbb{X} = x, \mathbb{Y} = y\} = \Pr\{\mathbb{X} = x\} \Pr\{\mathbb{Y} = y\}$$

### Propriedade 2 (Independência)

$$\Pr\{\mathbb{X} = x, \mathbb{Y} = y\} = \Pr\{\mathbb{X} = x\} \Pr\{\mathbb{Y} = y\} \Rightarrow \mathcal{E}\{f(\mathbb{X})g(\mathbb{Y})\} = \mathcal{E}\{f(\mathbb{X})\} \mathcal{E}\{g(\mathbb{Y})\}$$

pois

$$\begin{aligned} \mathcal{E}\{f(\mathbb{X})g(\mathbb{Y})\} &= \sum_k \sum_m f(k)g(m) \Pr\{\mathbb{X} = k, \mathbb{Y} = m\} = \\ &= \sum_k f(k) \Pr\{\mathbb{X} = k\} \sum_m g(m) \Pr\{\mathbb{Y} = m\} \end{aligned}$$

# Transformada Z

## Definição 7 (Transformada Z)

A transformada Z da série  $p[n]$  é dada por<sup>a</sup>

$$G_{\mathbb{X}}(z) = \mathcal{Z}\{p[n]\} = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} p[k]z^k$$

---

<sup>a</sup>Note que a transformada Z é definida com  $z^k$  (e não  $z^{-k}$ ) para ficar de acordo com a maior parte dos livros de probabilidade. Duas consequências importantes disso são: a região de convergência para sequências à direita é o interior de um círculo (e não o exterior), e na Propriedade do Operador Derivada não aparece o sinal negativo.



### Propriedade 3

$$\mathcal{Z}\{p[n]\} = \mathcal{E}\{z^{\mathbb{X}}\} \quad \text{pois}$$

$$f(\mathbb{X}) = z^{\mathbb{X}} \quad \Rightarrow \quad \mathcal{E}\{f(\mathbb{X})\} = \sum_k f(k) \Pr\{\mathbb{X} = k\} = \sum_k z^k p[k] = \mathcal{Z}\{p[n]\}$$

## Exemplo

### Exemplo 1.3

A transformada Z de uma variável aleatória constante igual a  $m$ , isto é,

$$\Pr\{\mathbb{X} = m\} = 1 \quad , \quad p[n] = \delta[n - m]$$

é dada por

$$G_{\mathbb{X}}(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta[k - m]z^k = z^m$$

## Exemplo 1.4

Seja  $\mathbb{X}$  a variável aleatória que descreve o número de elementos na fila M/M/1 do Exemplo 1.1. A distribuição de probabilidade é dada por

$p[n] = (1 - \rho)\rho^n u[n]$  ,  $0 < \rho < 1$ . A transformada Z de  $p[n]$  é dada por

$$G_{\mathbb{X}}(z) = (1 - \rho) \sum_{k=-\infty}^{+\infty} (\rho z)^k u[k] = \frac{1 - \rho}{1 - \rho z} , \quad |z| < \frac{1}{\rho}$$

Observe que a divisão dos polinômios da transformada Z produz a função inversa, isto é, a sequência  $p[n]$ .

$$G_{\mathbb{X}}(z) = \frac{1 - \rho}{1 - \rho z} = (1 - \rho)(1 + \rho z + \rho^2 z^2 + \dots)$$

## Soma

**Propriedade 4 (Soma)**

$$\mathcal{Z}\{p[n]\} \Big|_{z=1} = G_X(1) = \sum_k p[k] = 1$$

*Note que esta propriedade pode ser usada para testar eventuais erros nas expressões das transformadas Z das distribuições de probabilidade.*

**Propriedade 5 (Operador Derivada)**

$$\left(\frac{zd}{dz}\right)^m \mathcal{Z}\{p[n]\} = \mathcal{Z}\{n^m p[n]\} \quad , \quad m \in \mathbb{Z}_+$$

*pois*

$$z \frac{d}{dz} \mathcal{Z}\{p[n]\} = z \sum_k kz^{k-1} p[k] = \sum_k kp[k]z^k = \mathcal{Z}\{np[n]\}$$

*e a aplicação recorrente do operador  $\left(\frac{zd}{dz}\right)$  prova a propriedade.*

## Momentos

### Propriedade 6 (Momentos)

$$\mathcal{L}\{\mathbb{X}^m\} = \left(\frac{zd}{dz}\right)^m \mathcal{L}\{p[n]\}\Big|_{z=1} = \mathcal{L}\{n^m p[n]\}\Big|_{z=1}, \quad m \in \mathbb{Z}_+$$

*Esta propriedade pode ser usada para o cálculo dos momentos de ordem  $m$ .*

### Propriedade 7 (Variância)

$$\sigma_{\mathbb{X}}^2 = \left(\frac{zd}{dz}\right)^2 \mathcal{L}\{p[n]\}\Big|_{z=1} - \left(\left(\frac{zd}{dz}\right) \mathcal{L}\{p[n]\}\Big|_{z=1}\right)^2$$

## Série de Taylor

### Propriedade 8 (Série de Taylor)

sequências  $p[n]$  à direita do zero podem ser calculadas a partir da série de Taylor de  $G_{\mathbb{X}}(z)$  em  $z = 0$ , pois

$$G_{\mathbb{X}}(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{n!} \frac{d^n}{dz^n} G_{\mathbb{X}}(z) \Big|_{z=0} z^n \quad \Rightarrow \quad p[n] = \frac{G_{\mathbb{X}}^{(n)}(0)}{n!}$$

## Exemplo

**Exemplo 1.5**

Considere novamente a variável aleatória de Bernoulli do Exemplo 1.2, para a qual

$$\Pr\{\mathbb{X} = 1\} = p > 0 ; \Pr\{\mathbb{X} = 0\} = 1 - p = q > 0 \quad \Rightarrow \quad p[n] = q\delta[n] + p\delta[n-1]$$

No Exemplo 1.2, média e variância foram obtidas pela definição. Neste exemplo, a média e variância são determinadas pelas propriedades da transformada Z.

A transformada Z de  $p[n]$  é dada por

$$G_{\mathbb{X}}(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} p[k]z^k = (1-p) + zp = q + zp$$

O teste da soma é verificado, pois  $G_{\mathbb{X}}(1) = q + p = 1$ . O momento de primeira ordem fornece

$$\left(\frac{zd}{dz}\right) G_{\mathbb{X}}(z) = zp \quad \Rightarrow \quad \mathcal{E}\{\mathbb{X}\} = p$$

## Exemplo

### Exemplo 1.6

e o momento de segunda ordem é dado por

$$\left(\frac{zd}{dz}\right)^2 G_{\mathbb{X}}(z) = zp \implies \mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} = p$$

A variância é

$$\sigma_{\mathbb{X}}^2 = p - p^2 = pq$$

A expansão em série de Taylor produz

$$G_{\mathbb{X}}(z) = q + zp \implies p_0 = q, \quad p_1 = p$$

que confirma a expressão da transformada.



## Exemplo

## Exemplo 1.7

Considere a distribuição de probabilidade  $p[n] = (1 - \rho)\rho^n u[n]$ , para  $0 < \rho < 1$ . Note que  $p[n]$  é sempre maior ou igual a zero e a soma de  $p[n]$  para todo  $n$  é igual a 1 (veja a Propriedade da soma geométrica). A média da variável aleatória  $\mathbb{X}$  é

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}\} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} np[n] = \mathcal{Z}\{np[n]\} \Big|_{z=1}$$

Como

$$G_{\mathbb{X}}(z) = (1 - \rho) \frac{1}{1 - \rho z} = (1 - \rho)(1 - \rho z)^{-1} \quad , \quad |z| < \frac{1}{\rho}$$

e  $1 \in \Omega_{\mathbb{X}}$ , tem-se

$$\left( \frac{zd}{dz} \right) G_{\mathbb{X}}(z) = \mathcal{Z}\{np[n]\} = (1 - \rho)\rho z(1 - \rho z)^{-2}$$

Em  $z = 1$ ,

## Exemplo

## Exemplo 1.8

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}\} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} nx[n] = \frac{\rho}{1-\rho}$$

O momento de segunda ordem da variável aleatória  $\mathbb{X}$  é dado por

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} n^2x[n]$$

$$\left(\frac{zd}{dz}\right)^2 G_{\mathbb{X}}(z) = \mathcal{Z}\{n^2x[n]\} = (1-\rho)\rho \left( z(1-\rho z)^{-2} + 2\rho z^2(1-\rho z)^{-3} \right)$$

Em  $z = 1$ ,

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} = \frac{\rho + \rho^2}{(1-\rho)^2}$$

A variância de  $\mathbb{X}$  é dada por

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} - \mathcal{E}\{\mathbb{X}\}^2 = \frac{\rho}{(1-\rho)^2}$$

## Somatória de Variáveis Aleatórias

**Propriedade 9** (Somatória de Variáveis Aleatórias)

Se  $X_i$ ,  $i = 1, \dots, n$  são variáveis aleatórias discretas independentes e

$$W = \sum_{i=1}^n a_i X_i$$

com  $a_i$ ,  $i = 1, \dots, n$  constantes, então

$$G_W(z) = \mathcal{E}\{z^W\} = \mathcal{E}\{z^{\sum_{i=1}^n a_i X_i}\} = G_{X_1}(z^{a_1}) G_{X_2}(z^{a_2}) \dots G_{X_n}(z^{a_n})$$

pois

$$\mathcal{E}\{z^{\sum_{i=1}^n a_i X_i}\} = \mathcal{E}\{z^{a_1 X_1}\} \dots \mathcal{E}\{z^{a_n X_n}\} = \mathcal{E}\{(z^{a_1})^{X_1}\} \dots \mathcal{E}\{(z^{a_n})^{X_n}\} = G_{X_1}(z^{a_1}) \dots G_{X_n}(z^{a_n})$$

## Exemplo – Soma

### Exemplo 1.9 (Soma)

Sejam  $X$  e  $Y$  variáveis aleatórias discretas e independentes. Então

$$G_{X+Y}(z) = G_X(z)G_Y(z)$$

ou seja, a transformada Z da soma de variáveis aleatórias independentes é o produto das transformadas Z.

### Exemplo 1.10 (Subtração)

Sejam  $X$  e  $Y$  variáveis aleatórias discretas e independentes. Então

$$G_{2X-Y}(z) = G_X(z^2)G_Y(z^{-1})$$

A propriedade seguinte mostra que a distribuição de probabilidade associada ao produto de duas transformadas Z é a convolução das distribuições individuais.

## Propriedade

**Propriedade 10***Sejam*

$$G_X(z) = \sum_k x[k]z^k \quad , \quad G_Y(z) = \sum_k y[k]z^k$$

*Então,*

$$G_X(z)G_Y(z) = \sum_k p[k]z^k \quad \Rightarrow \quad p[n] = \sum_k x[k]y[n-k] = x[n] * y[n]$$

*pois*

$$G_X(z)G_Y(z) = \sum_k x[k]z^k \sum_m y[m]z^m = \sum_k \sum_m x[k]y[m]z^{k+m} = \sum_n \underbrace{\sum_k x[k]y[n-k]}_{p[n]} z^n$$

## Exemplo – Variável aleatória binomial

### Exemplo 1.11 (Variável aleatória binomial)

Considere  $\mathbb{X}_1, \mathbb{X}_2, \dots, \mathbb{X}_n$  variáveis aleatórias de Bernoulli, independentes e com a mesma distribuição de probabilidade

$$\Pr\{\mathbb{X}_i = 1\} = p > 0 \quad , \quad \Pr\{\mathbb{X}_i = 0\} = 1 - p = q > 0 \quad , \quad i = 1, \dots, n$$

Seja

$$\mathbb{Y} = \mathbb{X}_1 + \mathbb{X}_2 + \dots + \mathbb{X}_n$$

Observe que  $\Pr\{\mathbb{Y} = k\} = p[k]$  é a probabilidade de ocorrerem  $k$  acertos em  $n$  testes.

Pela Propriedade 9, tem-se

$$G_{\mathbb{Y}}(z) = G_{\mathbb{X}_1}(z) \cdots G_{\mathbb{X}_n}(z) = (q + zp)^n$$

## Exemplo – Variável aleatória binomial

**Exemplo 1.12** (Variável aleatória binomial)

Expandindo o binômio de Newton, tem-se

$$G_Y(z) = (q + zp)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (zp)^k q^{n-k} = \sum_{k=0}^n z^k \underbrace{\frac{n!}{k!(n-k)!} p^k q^{n-k}}_{p[k]}$$

Observe que a fração na expressão indica o número de possibilidades de ocorrer  $k$  acertos em  $n$  testes, e o produto  $p^k q^{n-k}$  indica a probabilidade de haver  $k$  acertos e  $n - k$  erros. A média e a variância podem ser calculadas a partir da transformada Z

$$G_Y(z) = (q + zp)^n \quad G_Y(1) = (q + p)^n = 1$$

$$\left(\frac{zd}{dz}\right) G_Y(z) = zn(q + zp)^{(n-1)} p \Rightarrow \bar{y} = \mathcal{E}\{Y\} = np$$

## Exemplo – Variável aleatória binomial

**Exemplo 1.13** (Variável aleatória binomial)

$$\left(\frac{zd}{dz}\right)^2 G_Y(z) = z(np(q+zp)^{(n-1)} + npz(n-1)(q+zp)^{(n-2)}p)$$

$$\Rightarrow \mathcal{E}\{Y^2\} = n^2p^2 + np(1-p)$$

$$\sigma_Y^2 = n^2p^2 + np(1-p) - n^2p^2 = npq$$

Este resultado confirma que a média da soma de variáveis aleatórias é a soma das médias e que, para variáveis aleatórias independentes, a variância da soma é a soma das variâncias.

A distribuição binomial  $(n, p)$  tende para a distribuição de Poisson quando  $n$  tende para infinito mantendo-se constante o valor médio  $\rho = np$ , isto é, considerando-se que  $p = \rho/n$  decresça de maneira apropriada.



## Poisson como limite da binomial

**Propriedade 11** (Poisson como limite da binomial)

$$\lim_{n \rightarrow +\infty, p = \rho/n} (q + zp)^n = \exp(\rho(z-1)) \quad \text{pois}$$

$$G_{\mathbb{Y}}(z) = \lim_{n \rightarrow +\infty, p = \rho/n} (q + zp)^n = \lim_{n \rightarrow +\infty} \left(1 + \frac{\rho(z-1)}{n}\right)^n = \exp(\rho(z-1))$$

pois

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \left(1 + \frac{a}{n}\right)^n = \exp(a)$$

Expandindo  $G_{\mathbb{Y}}(z)$  em série de Taylor, tem-se

$$G_{\mathbb{Y}}(z) = \exp(-\rho) \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(z\rho)^k}{k!} \Rightarrow p[k] = \Pr\{\mathbb{Y} = k\} = \frac{\rho^k}{k!} \exp(-\rho), \quad k \in \mathbb{N}$$

## Poisson como limite da binomial

Uma demonstração alternativa pode ser feita diretamente da expressão da distribuição da binomial. Assim,

$$p[k] = \Pr\{\mathbb{Y} = k\} = \frac{n!}{k!(n-k)!} \rho^k (1-\rho)^{n-k} = \frac{n!}{k!(n-k)!} \frac{\rho^k}{n^k} \left(1 - \frac{\rho}{n}\right)^{n-k}$$

Portanto,

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{n!}{k!(n-k)!} \frac{\rho^k}{n^k} \left(1 - \frac{\rho}{n}\right)^{n-k} = \frac{\rho^k}{k!} \underbrace{\left( \lim_{n \rightarrow +\infty} \left(1 - \frac{\rho}{n}\right)^{n-k} \right)}_{\exp(-\rho)} \underbrace{\left( \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{n!}{n^k (n-k)!} \right)}_1$$

pois

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{n!}{(n-k)!} \frac{1}{n^k} = \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{n(n-1) \dots (n-k+1)}{n^k} = 1$$

resultando em

$$p[k] = \Pr\{\mathbb{Y} = k\} = \frac{\rho^k}{k!} \exp(-\rho), \quad k \in \mathbb{N}$$

## Exemplo

**Exemplo 1.14**

A média e a variância da distribuição de Poisson podem ser calculadas a partir da transformada Z.

Para uma variável aleatória de Poisson, tem-se

$$G_Y(z) = \exp(-\rho) \exp(\rho z) \Rightarrow G_Y(1) = 1$$

$$\left(\frac{zd}{dz}\right) G_Y(z) = \exp(-\rho) \rho z \exp(\rho z) \Rightarrow \bar{y} = \mathcal{E}\{Y\} = \rho$$

$$\left(\frac{zd}{dz}\right)^2 G_Y(z) = z \exp(-\rho) (\rho \exp(\rho z) + \rho^2 z \exp(\rho z)) \Rightarrow \mathcal{E}\{Y^2\} = \rho + \rho^2$$

$$\sigma_Y^2 = \rho + \rho^2 - \rho^2 = \rho$$

Note que a média de uma variável aleatória poissoniana é igual à variância.

# Propriedade

## Propriedade 12

*A soma de variáveis aleatórias poissonianas independentes é poissoniana pois, para*  
 $\mathbb{Y} = \mathbb{Y}_1 + \mathbb{Y}_2$

$$G_{\mathbb{Y}}(z) = \mathcal{E}\{z^{(\mathbb{Y}_1 + \mathbb{Y}_2)}\} = \mathcal{E}\{z^{\mathbb{Y}_1}\} \mathcal{E}\{z^{\mathbb{Y}_2}\} = G_{\mathbb{Y}_1}(z) G_{\mathbb{Y}_2}(z)$$

$$G_{\mathbb{Y}}(z) = \exp(\rho_1(z-1)) \exp(\rho_2(z-1)) = \exp((\rho_1 + \rho_2)(z-1))$$

*que trata-se de uma distribuição poissoniana com média  $\rho_1 + \rho_2$ .*

## Exercício

A transformada Z da distribuição de probabilidade de uma variável aleatória discreta é

$$\mathcal{E}\{z^{\mathbb{X}}\} = \sum_k z^k \Pr\{\mathbb{X} = k\} = \frac{2z^2 + z^3}{3(2-z)^3}, \quad |z| < 2$$

Determine: a)  $\Pr\{\mathbb{X} = 1\}$       b) A média de  $\mathbb{X}$

Solução:

$$\frac{d}{dz}X(z) = \frac{4z + 3z^2}{3(2-z)^3} + \frac{2z^2 + z^3}{(2-z)^4} \Rightarrow p[1] = 0, \quad \mathcal{E}\{\mathbb{X}\} = \frac{16}{3}$$