

# IA888- Análise de Sinais e de Sistemas Lineares

## Transformada Z Aplicada a Probabilidade

Prof. Ricardo C.L.F. Oliveira

Faculdade de Engenharia Elétrica e de Computação  
Universidade Estadual de Campinas

2º Semestre 2014

A transformada Z é um operador matemático eficiente no tratamento de variáveis aleatórias discretas, como por exemplo nas distribuições de Bernoulli, binomial, geométrica, Poisson, Erlang, etc.

Considere a seqüência enumerável  $p[k]$  de escalares reais (positivos ou nulos) tal que

$$\sum_{k=-\infty}^{+\infty} p[k] = 1$$

na qual, freqüentemente,  $p[k] = 0$  para  $k = -1, -2, -3, \dots$

## Definição 1 (Variável Aleatória Discreta)

*É uma função  $\mathbb{X}$  à qual está associada uma distribuição de probabilidade*

$$\Pr\{\mathbb{X} = k\} = p[k] \geq 0 ; \sum_{k=-\infty}^{+\infty} p[k] = 1$$

## Definição 2 (Esperança Matemática)

$$\mathcal{E}\{f(\mathbb{X})\} = \sum_k f(k)p[k]$$

## Definição 3 (Momento de ordem $m$ )

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}^m\} = \sum_k k^m p[k] \quad , \quad m \in \mathbb{Z}_+$$

## Definição 4 (Média)

$$\bar{x} = \mathcal{E}\{\mathbb{X}\} = \sum_k kp[k]$$

ou seja, a média é o momento de primeira ordem.

## Definição 5 (Variância)

$$\sigma_{\mathbb{X}}^2 = \sum_k (k - \bar{x})^2 p[k]$$

## Propriedade 1

A variância da variável aleatória  $\mathbb{X}$  é igual ao momento de segunda ordem menos o momento de primeira ordem ao quadrado, ou seja,

$$\sigma_{\mathbb{X}}^2 = \mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} - \mathcal{E}\{\mathbb{X}\}^2$$

pois '

$$\sum_k (k - \bar{x})^2 p[k] = \sum_k k^2 p[k] - 2\bar{x} \sum_k k p[k] + \bar{x}^2 \sum_k p[k] = \mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} - 2\bar{x}^2 + \bar{x}^2$$

## Exemplo 1.1

Considere a equação a diferenças de primeira ordem com  $0 < \rho < 1$  que descreve a cadeia markoviana da fila M/M/1 (chegadas e serviços com taxas independentes entre si que dependem apenas do estado da cadeia, um servidor e fila de espera não limitada) dada por  $\mu p[n+1] = \lambda p[n]$ ,

$$\Rightarrow p[n+1] = \rho p[n], \quad n \in \mathbb{N}, \quad \rho = \lambda/\mu; \quad p[n] = 0, \quad n < 0, \quad \sum_{n=-\infty}^{+\infty} p[n] = 1$$

Sendo  $\lambda$  a taxa de chegadas e  $\mu$  a taxa de serviços.

## Exemplo 1.1

Considere a equação a diferenças de primeira ordem com  $0 < \rho < 1$  que descreve a cadeia markoviana da fila M/M/1 (chegadas e serviços com taxas independentes entre si que dependem apenas do estado da cadeia, um servidor e fila de espera não limitada) dada por  $\mu p[n+1] = \lambda p[n]$ ,

$$\Rightarrow p[n+1] = \rho p[n], \quad n \in \mathbb{N}, \quad \rho = \lambda/\mu; \quad p[n] = 0, \quad n < 0, \quad \sum_{n=-\infty}^{+\infty} p[n] = 1$$

Sendo  $\lambda$  a taxa de chegadas e  $\mu$  a taxa de serviços. Por substituição sistemática, tem-se

$$p[1] = \rho p[0]; \quad p[2] = \rho p[1] = \rho^2 p[0]; \quad p[3] = \rho p[2] = \rho^3 p[0]; \quad \dots; \quad p[n] = \rho^n p[0]$$

Como  $\sum_{k=0}^{+\infty} \rho^k = \frac{1}{1-\rho}$ , tem-se

## Exemplo 1.1

Considere a equação a diferenças de primeira ordem com  $0 < \rho < 1$  que descreve a cadeia markoviana da fila M/M/1 (chegadas e serviços com taxas independentes entre si que dependem apenas do estado da cadeia, um servidor e fila de espera não limitada) dada por  $\mu p[n+1] = \lambda p[n]$ ,

$$\Rightarrow p[n+1] = \rho p[n], \quad n \in \mathbb{N}, \quad \rho = \lambda/\mu; \quad p[n] = 0, \quad n < 0, \quad \sum_{n=-\infty}^{+\infty} p[n] = 1$$

Sendo  $\lambda$  a taxa de chegadas e  $\mu$  a taxa de serviços. Por substituição sistemática, tem-se

$$p[1] = \rho p[0]; \quad p[2] = \rho p[1] = \rho^2 p[0]; \quad p[3] = \rho p[2] = \rho^3 p[0]; \quad \dots; \quad p[n] = \rho^n p[0]$$

Como  $\sum_{k=0}^{+\infty} \rho^k = \frac{1}{1-\rho}$ , tem-se

$$p[n] = (1-\rho)\rho^n u[n] \quad (u[n] = \text{função degrau})$$

que é a distribuição geométrica. Observe que  $p[0] = 1-\rho$  é a probabilidade do sistema estar vazio (servidor desocupado na teoria de filas).

## Exemplo 1.2 (Bernoulli)

$$\Pr\{\mathbb{X} = 1\} = p > 0 \quad , \quad \Pr\{\mathbb{X} = 0\} = 1 - p = q > 0$$

A variável aleatória de Bernoulli<sup>a</sup> modela processos com **duas possibilidades**; por exemplo, probabilidade de um servidor estar livre ou ocupado.



## Exemplo 1.2 (Bernoulli)

$$\Pr\{\mathbb{X} = 1\} = p > 0 \quad , \quad \Pr\{\mathbb{X} = 0\} = 1 - p = q > 0$$

A variável aleatória de Bernoulli<sup>a</sup> modela processos com **duas possibilidades**; por exemplo, probabilidade de um servidor estar livre ou ocupado.

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}\} = \sum_k kp[k] = 1p + 0(1-p) = p \quad , \quad \mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} = \sum_k k^2p[k] = 1p + 0(1-p) = p$$

$$\sigma_{\mathbb{X}}^2 = \mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} - \mathcal{E}\{\mathbb{X}\}^2 = p(1-p) = pq$$

---

<sup>a</sup>Jacob (Jacques) Bernoulli, matemático suíço 1654–1705.

## Definição 6 (Independência)

*Duas variáveis aleatórias discretas são independentes se a probabilidade conjunta for igual ao produto das probabilidades, isto é,*

$$\Pr\{\mathbb{X} = x, \mathbb{Y} = y\} = \Pr\{\mathbb{X} = x\} \Pr\{\mathbb{Y} = y\}$$

## Propriedade 2 (Independência)

$$\Pr\{\mathbb{X} = x, \mathbb{Y} = y\} = \Pr\{\mathbb{X} = x\} \Pr\{\mathbb{Y} = y\} \Rightarrow \mathcal{E}\{f(\mathbb{X})g(\mathbb{Y})\} = \mathcal{E}\{f(\mathbb{X})\}\mathcal{E}\{g(\mathbb{Y})\}$$

*pois*

## Definição 6 (Independência)

Duas variáveis aleatórias discretas são independentes se a probabilidade conjunta for igual ao produto das probabilidades, isto é,

$$\Pr\{\mathbb{X} = x, \mathbb{Y} = y\} = \Pr\{\mathbb{X} = x\} \Pr\{\mathbb{Y} = y\}$$

## Propriedade 2 (Independência)

$$\Pr\{\mathbb{X} = x, \mathbb{Y} = y\} = \Pr\{\mathbb{X} = x\} \Pr\{\mathbb{Y} = y\} \Rightarrow \mathcal{E}\{f(\mathbb{X})g(\mathbb{Y})\} = \mathcal{E}\{f(\mathbb{X})\} \mathcal{E}\{g(\mathbb{Y})\}$$

pois

$$\begin{aligned} \mathcal{E}\{f(\mathbb{X})g(\mathbb{Y})\} &= \sum_k \sum_m f(k)g(m) \Pr\{\mathbb{X} = k, \mathbb{Y} = m\} = \\ &= \sum_k f(k) \Pr\{\mathbb{X} = k\} \sum_m g(m) \Pr\{\mathbb{Y} = m\} \end{aligned}$$

## Definição 7 (Transformada Z)

A transformada Z da série  $p[n]$  é dada por<sup>a</sup>

$$G_{\mathbb{X}}(z) = \mathcal{Z}\{p[n]\} = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} p[k]z^k$$

---

<sup>a</sup>Note que a transformada Z é definida com  $z^k$  (e não  $z^{-k}$ ) para ficar de acordo com a maior parte dos livros de probabilidade. Duas conseqüências importantes disso são: a região de convergência para seqüências à direita é o interior de um círculo (e não o exterior), e na Propriedade do Operador Derivada não aparece o sinal negativo.

## Propriedade 3

$$\mathcal{Z}\{p[n]\} = \mathcal{C}\{z^{\mathbb{X}}\} \quad \text{pois}$$

## Definição 7 (Transformada Z)

A transformada Z da série  $p[n]$  é dada por<sup>a</sup>

$$G_{\mathbb{X}}(z) = \mathcal{L}\{p[n]\} = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} p[k]z^k$$

---

<sup>a</sup>Note que a transformada Z é definida com  $z^k$  (e não  $z^{-k}$ ) para ficar de acordo com a maior parte dos livros de probabilidade. Duas conseqüências importantes disso são: a região de convergência para seqüências à direita é o interior de um círculo (e não o exterior), e na Propriedade do Operador Derivada não aparece o sinal negativo.

## Propriedade 3

$$\mathcal{L}\{p[n]\} = \mathcal{E}\{z^{\mathbb{X}}\} \quad \text{pois}$$

$$f(\mathbb{X}) = z^{\mathbb{X}} \quad \Rightarrow \quad \mathcal{E}\{f(\mathbb{X})\} = \sum_k f(k) \Pr\{\mathbb{X} = k\} = \sum_k z^k p[k] = \mathcal{L}\{p[n]\}$$

## Exemplo 1.3

A transformada  $Z$  de uma variável aleatória constante igual a  $m$ , isto é,

$$\Pr\{\mathbb{X} = m\} = 1 \quad , \quad p[n] = \delta[n - m]$$

é dada por

## Exemplo 1.3

A transformada  $Z$  de uma variável aleatória constante igual a  $m$ , isto é,

$$\Pr\{\mathbb{X} = m\} = 1 \quad , \quad p[n] = \delta[n - m]$$

é dada por

$$G_{\mathbb{X}}(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta[k - m] z^k = z^m$$

## Exemplo 1.4

Seja  $\mathbb{X}$  a variável aleatória que descreve o número de elementos na fila M/M/1 do Exemplo 1.1. A distribuição de probabilidade é dada por

$$p[n] = (1 - \rho)\rho^n u[n] \quad , \quad 0 < \rho < 1. \quad \text{A transformada } Z \text{ de } p[n] \text{ é dada por}$$

## Exemplo 1.3

A transformada  $Z$  de uma variável aleatória constante igual a  $m$ , isto é,

$$\Pr\{\mathbb{X} = m\} = 1 \quad , \quad p[n] = \delta[n - m]$$

é dada por

$$G_{\mathbb{X}}(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta[k - m] z^k = z^m$$

## Exemplo 1.4

Seja  $\mathbb{X}$  a variável aleatória que descreve o número de elementos na fila M/M/1 do Exemplo 1.1. A distribuição de probabilidade é dada por

$p[n] = (1 - \rho)\rho^n u[n]$  ,  $0 < \rho < 1$ . A transformada  $Z$  de  $p[n]$  é dada por

$$G_{\mathbb{X}}(z) = (1 - \rho) \sum_{k=-\infty}^{+\infty} (\rho z)^k u[k] = \frac{1 - \rho}{1 - \rho z} \quad , \quad |z| < \frac{1}{\rho}$$



## Propriedade 4 (Soma)

$$\mathcal{Z}\{p[n]\} \Big|_{z=1} = G_X(1) = \sum_k p[k] = 1$$

*Note que esta propriedade pode ser usada para testar eventuais erros nas expressões das transformadas Z das distribuições de probabilidade.*

## Propriedade 5 (Operador Derivada)

$$\left(\frac{zd}{dz}\right)^m \mathcal{Z}\{p[n]\} = \mathcal{Z}\{n^m p[n]\} \quad , \quad m \in \mathbb{Z}_+$$

*pois*

$$z \frac{d}{dz} \mathcal{Z}\{p[n]\} = z \sum_k k z^{k-1} p[k] = \sum_k k p[k] z^k = \mathcal{Z}\{np[n]\}$$

*e a aplicação recorrente do operador  $\left(\frac{zd}{dz}\right)$  prova a propriedade.*

## Propriedade 6 (Momentos)

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}^m\} = \left(\frac{zd}{dz}\right)^m \mathcal{L}\{p[n]\}\Big|_{z=1} = \mathcal{L}\{n^m p[n]\}\Big|_{z=1}, \quad m \in \mathbb{Z}_+$$

*Esta propriedade pode ser usada para o cálculo dos momentos de ordem  $m$ .*

## Propriedade 7 (Variância)

$$\sigma_{\mathbb{X}}^2 = \left(\frac{zd}{dz}\right)^2 \mathcal{L}\{p[n]\}\Big|_{z=1} - \left(\left(\frac{zd}{dz}\right) \mathcal{L}\{p[n]\}\Big|_{z=1}\right)^2$$

## Propriedade 8 (Série de Taylor)

Seqüências  $p[n]$  à direita do zero podem ser calculadas a partir da série de Taylor<sup>a</sup> de  $G_{\mathbb{X}}(z)$  em  $z = 0$ , pois

$$G_{\mathbb{X}}(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{n!} \frac{d^n}{dz^n} G_{\mathbb{X}}(z) \Big|_{z=0} z^n \quad \Rightarrow \quad p[n] = \frac{G_{\mathbb{X}}^{(n)}(0)}{n!}$$

---

<sup>a</sup>Brook Taylor, matemático inglês (1685–1731).

## Exemplo 1.5

Considere novamente a variável aleatória de Bernoulli do Exemplo 1.2, para a qual

$$\Pr\{\mathbb{X} = 1\} = p > 0 ; \Pr\{\mathbb{X} = 0\} = 1 - p = q > 0 \Rightarrow p[n] = q\delta[n] + p\delta[n-1]$$

No Exemplo 1.2, média e variância foram obtidas pela definição. Neste exemplo, a média e variância são determinadas pelas propriedades da transformada Z.

A transformada Z de  $p[n]$  é dada por

$$G_{\mathbb{X}}(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} p[k]z^k =$$

## Exemplo 1.5

Considere novamente a variável aleatória de Bernoulli do Exemplo 1.2, para a qual

$$\Pr\{\mathbb{X} = 1\} = p > 0 ; \Pr\{\mathbb{X} = 0\} = 1 - p = q > 0 \Rightarrow p[n] = q\delta[n] + p\delta[n-1]$$

No Exemplo 1.2, média e variância foram obtidas pela definição. Neste exemplo, a média e variância são determinadas pelas propriedades da transformada Z.

A transformada Z de  $p[n]$  é dada por

$$G_{\mathbb{X}}(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} p[k]z^k = (1-p) + zp = q + zp$$

O teste da soma é verificado, pois  $G_{\mathbb{X}}(1) = q + p = 1$ . O momento de primeira ordem fornece

$$\left(\frac{zd}{dz}\right) G_{\mathbb{X}}(z) = zp \Rightarrow \mathcal{E}\{\mathbb{X}\} = p$$

## Exemplo 1.6

e o momento de segunda ordem é dado por

$$\left(\frac{zd}{dz}\right)^2 G_{\mathbb{X}}(z) = zp \implies \mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} = p$$

A variância é

$$\sigma_{\mathbb{X}}^2 = p - p^2 = pq$$

A expansão em série de Taylor produz

$$G_{\mathbb{X}}(z) = q + zp \implies p_0 = q, \quad p_1 = p$$

que confirma a expressão da transformada.

## Exemplo 1.7

Considere a distribuição de probabilidade  $p[n] = (1 - \rho)\rho^n u[n]$ , para  $0 < \rho < 1$ . Note que  $p[n]$  é sempre maior ou igual a zero e a soma de  $p[n]$  para todo  $n$  é igual a 1 (veja a Propriedade da soma geométrica). A média da variável aleatória  $\mathbb{X}$  é

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}\} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} nx[n] = \mathcal{Z}\{nx[n]\} \Big|_{z=1}$$

Como

$$G_{\mathbb{X}}(z) = (1 - \rho) \frac{1}{1 - \rho z} = (1 - \rho)(1 - \rho z)^{-1} \quad , \quad |z| < \frac{1}{\rho}$$

e  $1 \in \Omega_x$ , tem-se

$$\left( \frac{zd}{dz} \right) G_{\mathbb{X}}(z) = \mathcal{Z}\{nx[n]\} = (1 - \rho)\rho z(1 - \rho z)^{-2}$$

Em  $z = 1$ ,

## Exemplo 1.8

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}\} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} nx[n] = \frac{\rho}{1-\rho}$$

O momento de segunda ordem da variável aleatória  $\mathbb{X}$  é dado por

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} n^2x[n]$$

$$\left(\frac{zd}{dz}\right)^2 G_{\mathbb{X}}(z) = \mathcal{Z}\{n^2x[n]\} = (1-\rho)\rho \left(z(1-\rho z)^{-2} + 2\rho z^2(1-\rho z)^{-3}\right)$$

Em  $z = 1$ ,

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} = \frac{\rho + \rho^2}{(1-\rho)^2}$$

A variância de  $\mathbb{X}$  é dada por

$$\mathcal{E}\{\mathbb{X}^2\} - \mathcal{E}\{\mathbb{X}\}^2 = \frac{\rho}{(1-\rho)^2}$$



## Propriedade 9 (Somatória de Variáveis Aleatórias)

Se  $X_i$ ,  $i = 1, \dots, n$  são variáveis aleatórias discretas independentes e

$$W = \sum_{i=1}^n a_i X_i$$

com  $a_i$ ,  $i = 1, \dots, n$  constantes, então

$$G_W(z) = \mathcal{E}\{z^W\} = \mathcal{E}\{z^{\sum_{i=1}^n a_i X_i}\} = G_{X_1}(z^{a_1}) G_{X_2}(z^{a_2}) \dots G_{X_n}(z^{a_n})$$

pois

$$\mathcal{E}\{z^{\sum_{i=1}^n a_i X_i}\} = \mathcal{E}\{z^{a_1 X_1}\} \dots \mathcal{E}\{z^{a_n X_n}\} = \mathcal{E}\{(z^{a_1})^{X_1}\} \dots \mathcal{E}\{(z^{a_n})^{X_n}\} = G_{X_1}(z^{a_1}) \dots G_{X_n}(z^{a_n})$$

### Exemplo 1.9 (Soma)

Sejam  $X$  e  $Y$  variáveis aleatórias discretas e independentes. Então

$$G_{X+Y}(z) = G_X(z)G_Y(z)$$

ou seja, a transformada  $Z$  da soma de variáveis aleatórias independentes é o produto das transformadas  $Z$ .

### Exemplo 1.10 (Subtração)

Sejam  $X$  e  $Y$  variáveis aleatórias discretas e independentes. Então

$$G_{2X-Y}(z) = G_X(z^2)G_Y(z^{-1})$$

A propriedade seguinte mostra que a distribuição de probabilidade associada ao produto de duas transformadas  $Z$  é a convolução das distribuições individuais.

## Propriedade 10

Sejam

$$G_X(z) = \sum_k x[k]z^k, \quad G_Y(z) = \sum_k y[k]z^k$$

Então,

$$G_X(z)G_Y(z) = \sum_k p[k]z^k \Rightarrow p[n] = \sum_k x[k]y[n-k] = x[n] * y[n]$$

pois

$$G_X(z)G_Y(z) = \sum_k x[k]z^k \sum_m y[m]z^m = \sum_k \sum_m x[k]y[m]z^{k+m} = \sum_n \underbrace{\sum_k x[k]y[n-k]}_{p[n]} z^n$$

A transformada Z da distribuição de probabilidade de uma variável aleatória discreta é

$$\mathcal{E}\{z^{\mathbb{X}}\} = \sum_k z^k \Pr\{\mathbb{X} = k\} = \frac{2z^2 + z^3}{3(2-z)^3}, \quad |z| < 2$$

Determine: a)  $\Pr\{\mathbb{X} = 1\}$       b) A média de  $\mathbb{X}$

A transformada Z da distribuição de probabilidade de uma variável aleatória discreta é

$$\mathcal{E}\{z^{\mathbb{X}}\} = \sum_k z^k \Pr\{\mathbb{X} = k\} = \frac{2z^2 + z^3}{3(2-z)^3}, \quad |z| < 2$$

Determine: a)  $\Pr\{\mathbb{X} = 1\}$       b) A média de  $\mathbb{X}$

Solução:

$$\frac{d}{dz} X(z) = \frac{4z + 3z^2}{3(2-z)^3} + \frac{2z^2 + z^3}{(2-z)^4} \Rightarrow p[1] = 0, \quad \mathcal{E}\{\mathbb{X}\} = \frac{16}{3}$$